

Plan studiów na kierunku Automatyka i Robotyka, II stopień, studia stacjonarne
Specjalność: Robotyka

Semestr 1

Skrót	Nazwa przedmiotu	Rygor	ECTS	W	C	L	P
TESm	Teoria sterowania	egz.	3	30		15	
DMW	Dynamika mechanizmów wielocłonowych	egz.	3	15	15		
SNEm	Serwonapędy elektryczne robotów	egz.	3	15		9	6
SNMR	Sterowanie napędów maszyn i robotów	zal.	3	15		6	9
SWRm	Systemy wizyjne w robotyce	zal.	2	15		15	
POWM	Przedmiot obieralny	zal.	2	60			
HES1m	Przedmiot humanistyczno, ekonomiczno, społeczny	zal.	2	30			
MENm	Matematyka - Metody numeryczne	egz.	4	30	15		
POWm	Przedmioty wariantowe	zal.	8	60		15	15
			30	270	30	60	30

Semestr 2

Skrót	Nazwa przedmiotu	Rygor	ECTS	W	C	L	P
PPAm	Praca przejściowa	zal.	5				75
ISM	Inteligentne systemy mobilne	egz.	3	20		10	
PWS1	Przedmiot wariantowy specjalnościowy I	zal.	3	14		8	8
FIZm	Fizyka	zal.	4	30		15	
SMMm	Systemy mechatroniczne	egz.	7	30		15	30
MPWm	Matematyka - Przedmiot wariantowy	egz.	4	30	15		
HES2m	Przedmiot humanistyczno, ekonomiczno, społeczny	zal.	2	30			
PO2m	Przedmioty obierlane wydziałowe	zal.	2				
			30	154	15	48	113

Semestr 3 (letni i zimowy)

Skrót	Nazwa przedmiotu	Rygor	ECTS	W	C	L	P
SDm	Seminarium dyplomowe	zal.	0		30		
NRM	Nawigacja robotów mobilnych	zal.	3	20		10	
PWS2	Przedmiot wariantowy specjalnościowy II	zal.	2	15		15	
PWMm	Przedmiot obieralny wydziałowy	zal.	4				
PDm	Praca dyplomowa	zal.	20				
WFm	Wychowanie fizyczne	zal.	0		30		
HES3m	Przedmiot humanistyczno, ekonomiczno, społeczny	zal.	1	30			
			30	65	60	25	0